

**绝对值编码器58多圈MOBDUS RTU协议说明书**

（4 . 0版）

**★在使用编码器前，请完整阅读下面的说明，正确使用！**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **机械参数** | | **电气参数** | |
| **最大转速** | 6000转/分 | **工作电压** | 10-30Vdc (5Vdc可定制） |
| **主轴负载** | 轴向40N，径向100N | **消耗电流** | < 50mA (24Vdc)空载 |
| **抗冲击** | 1000m/s²(6ms),等于100g | **输出信号** | MODBUS RTU协议 |
| **抗振动** | 200m/s²(10-2000Hz),等于20g | **线性分辨率** | 1/8192FS（最大262144FS） |
| **允许轴向窜动** | ±1.5mm | **最大工作圈数** | 4096圈 |
| **允许径向跳动** | ±0.2mm | **数据刷新时间** | 小于1ms |
| **外形结构** | 60mm外径，实心轴 | **工作温度** | -40℃~85℃ |
| **连接形式** | 双绞屏蔽电缆或航空插头 | **储存温度** | -40℃~85℃ |

**接线图：**

|  |  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| **功能** | Vcc | GND | RS485 A | RS485 B | 置位（可选） | 设置允许 | 屏蔽 |
| **颜色** | 棕色 | 白色 | 绿色 | 黄色 | 灰色 | 蓝色 | 网 |

注：**1、设置允许线（蓝色）的使用**

设置模式时：编码器蓝色线与棕色线并在一起接正电源。此时，编码器的通讯速率固定为19200bps。

非设置模式：即正常工作时，建议将蓝色线与白色线并在一起接电源地线。

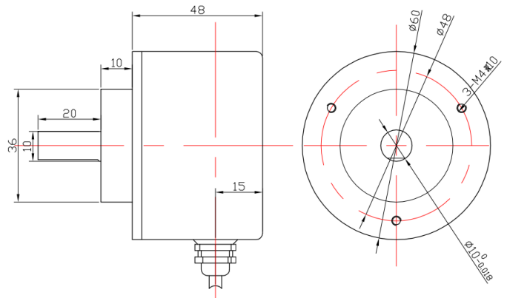
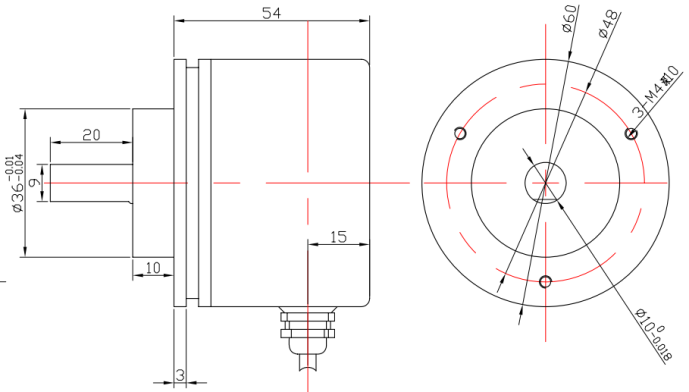
1. **置位线（灰色）的使用**

当置位线（灰色）触碰Vcc大于100ms，编码器的当前数据即变为置位值（编码器的置位值可任意设置）

编码器置位还可以使用指令的方式（具体指令详见例程3）

**机械尺寸图：**

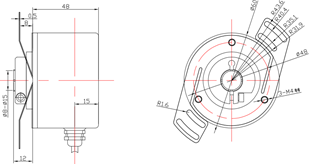
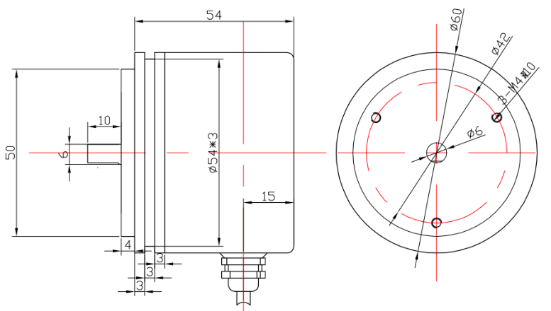
夹紧法兰 ( 电缆输出或插头输出可选 ) 夹紧同步法兰 ( 电缆输出或插头输出可选 )



60mm外径 8/10mm轴径可选 20mm轴长（6mm轴径10mm轴长） 60mm外径 8/10mm轴径可选 20mm轴长（6mm轴径10mm轴长）

轴向出线可选 轴向出线可选

同步法兰 ( 电缆输出或插头输出可选 ) 盲孔法兰 ( 电缆输出或插头输出可选 )

****

60mm外径 6mm轴径 10mm轴长 轴向出线可选 60mm外径 8-15mm孔径可选 20mm孔深 轴向出线可选

**MODBUS RTU通讯协议说明:**

**波特率：4800bps. 9600bps. 19200bps. 38400bps. 115200bps.**

**帧格式：数据位8位，停止位1位，偶校验，无控制流 *(可定制无校验，订货说明）***

1：**报文格式说明**

命令字03H：读取参数值

主机请求：地址 命令字 参数地址 数据长度 校验码

从机响应：地址 命令字 字节长度 参数值 校验码

命令字04H：读取测量值

主机请求：地址 命令字 数据地址 数据长度 校验码

从机响应：地址 命令字 字节长度 数据信息 校验码

命令字10H：修改参数值

主机请求：地址 命令字 参数地址 数据长度 字节长度 参数值 校验码

从机响应：地址 命令字 参数地址 数据长度 校验码

2：**主从机之间的通讯规约：**

主机发送的每一帧数据应包含如下信息（**16** 进制）

**从机地址 命令字 信息字 校验码**

从机地址（1 个字节）：从机设备号，主机利用从机地址来识别进行通讯的从机设备。表明由用户设置地址的从机将接收由主机发送来的信息。在一个Modbus网络中每个从机都必须有唯一的地址码，并且只有符合地址码的从机才能响应。

命令字（1 个字节）： 主机发送的功能码，通知从机执行什么任务。

信息字（N 个字节）： 包括进行两机通讯中的各种数据地址、数据长度、数据信息。

校验码（2 个字节）： 用于检测数据通讯错误，采用循环冗余CRC16校验。

**例程**

**置位指令（编码器地址为01时）**

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| **主机发送指令** | **01** | **06** | **00** | **0A** | **00** | **00** | **A9** | **C8** |
| **编码器地址** | **功能码** | **起始位** | | **数据长度** | | **CRC** | |
| **编码器应答** | **01** | **06** | **00** | **0A** | **00** | **00** | **A9** | **C8** |
| **编码器地址** | **功能码** | **起始位** | | **数据长度** | | **CRC** | |

**读取测量数据指令（编码器地址为01时）**

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| **主机发送指令** | **01** | **04** | **00** | **03** | **00** | **02** | **81** | **CB** |
| **编码器地址** | **命令字** | **数据地址** | | **数据长度** | | **CRC校验** | |
| **编码器应答** | **01** | **04** | **04** | **00** | **00** | **01** | **00** | **FA** | **14** |
| **编码器地址** | **命令字** | **数据长度** | **DATA** | | | | **CRC** | |

**编码器参数设置还可以使用我公司专用软件及使用方法：请致电我公司索取(下图）**



|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **寄存器地址** | **内容说明** | **只读** |
| **0003** | **Uint32高2字节** | √ |
| **0004** | **Uint32高2字节** | √ |
| **0005** | **Uint32低2字节** | √ |
| **0006** | **Uint32低2字节** | √ |

**软件使用说明：**

**软件使用说明：（打开串口前请先根据编码器参数配置串口通讯模式）**

**1、数据方向**

顺时针为正转方向：面对编码器转轴顺时针旋转编码器数据增加

逆时针为正转方向：面对编码器转轴逆时针旋转编码器数据增加

**2、设置工作时波特率：**

设置范围：4800----115200

**3、设置每圈分辨率：即为编码器转一圈编码器输出的数据**

1--4096以内任意设置

**4、设置编码器信号地址：**

设置范围：0--127

**读取当前参数：**

**即读取编码器在设置前的当前参数**

**保存当前参数：**

**即将当前使用要求修改的参数写入到编码器里。**

**导出当前参数：**

**即将保存的当前参数另存到电脑指定的地方存储起来。以便日后再次使用的时候直接导入存储参数即可。**

**导入存储参数：**

**即将之前导出的当前参数导入到软件中，即可使用。**

**RS485通讯的注意事项：**

1. 通讯速率与传输距离是一对矛盾。速率越高，传输距离越近、但也越稳定，反之亦然。
2. 在外部电磁干扰强时，外部置位线在对编码器置位需接高电平，但置位结束后建议强制接低电平，以防止编码器由于外部干扰而突然回零。
3. 在外部电磁干扰强时，RS485接线最好使用双绞屏蔽电缆。
4. 多个编码器接上位机时，由于编码器返回数据没有奇偶校验，故建议在上位机编程时在时间上对各个编码器返回的数据 进行区分。
5. 当系统中有电动机时，编码器电源需与其他电源隔离。

由于RS485电路是差分形式的，A＋，B－都是带电压的，常时间接地或接高电平都会造成RS485电路损坏。

灏秒科技（苏州）有限公司技术部